

ABSTRACT OF THE DISCLOSURE

It is an object of the invention to regulate a control gain without requiring a host controller.

In the invention, a command pattern generating section (14) generates a basic operation pattern for operating a motor based on various parameters such as a movement distance P_d , a maximum speed V_x , an acceleration time T_a , a deceleration time T_d , a waiting time T , a forward rotating repetition number n , a reverse rotating repetition number m and a forward and reverse rotating repetition number y which are input through a parameter input device (11), and repeats the basic operation pattern at a set number of times to set a continuous run pattern, and generates and outputs a position command for continuously operating the motor based on the continuous run pattern. Accordingly, it is possible to continuously generate a driving command for operating the motor without requiring a host controller (12), thereby regulating a control gain.

518,048

Rec'd PCT/PTO

16 DEC 2004

(12)特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局(43) 国際公開日
2003 年 12 月 31 日 (31.12.2003)

PCT

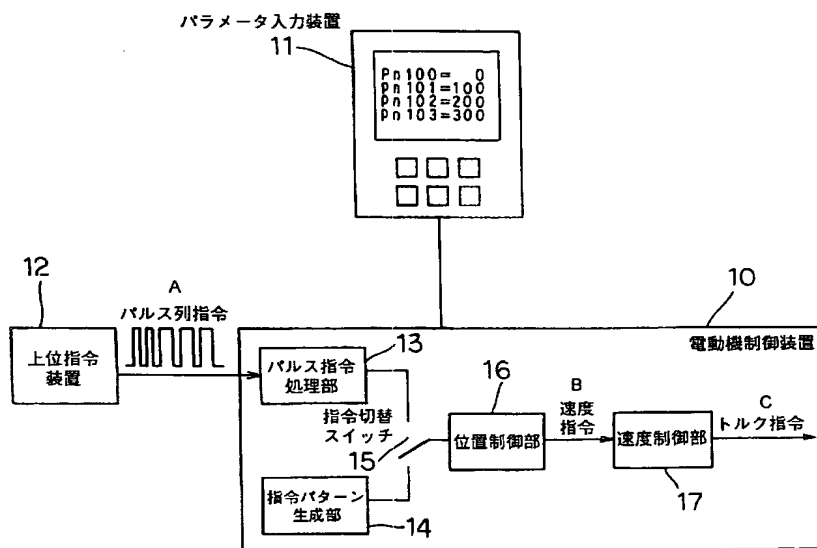
(10) 国際公開番号
WO 2004/001946 A1

- (51) 国際特許分類⁷: H02P 5/00 (72) 発明者; および
(21) 国際出願番号: PCT/JP2003/006480 (75) 発明者/出願人 (米国についてののみ): 北澤 隆 (KI-TAZAWA, Takashi) [JP/JP]; 〒806-0004 福岡県 北九州市 八幡西区黒崎城石 2 番 1 号 株式会社安川電機内 Fukuoka (JP).
(22) 国際出願日: 2003 年 5 月 23 日 (23.05.2003)
(25) 国際出願の言語: 日本語 (74) 代理人: 小栗 昌平, 外 (OGURI, Shohei et al.); 〒107-6028 東京都 港区 赤坂一丁目 1 2 番 3 2 号 アーク森ビル 2 8 階 栄光特許事務所 Tokyo (JP).
(26) 国際公開の言語: 日本語
(30) 優先権データ: 特願2002-178403 2002 年 6 月 19 日 (19.06.2002) JP (81) 指定国 (国内): CN, KR, US.
(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 株式会社安川電機 (KABUSHIKI KAISHA YASKAWA DENKI) [JP/JP]; 〒806-0004 福岡県 北九州市 八幡西区黒崎城石 2 番 1 号 Fukuoka (JP). (84) 指定国 (広域): ヨーロッパ特許 (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR).
添付公開書類:
— 国際調査報告書

[続葉有]

(54) Title: MOTOR CONTROL DEVICE

(54) 発明の名称: 電動機制御装置



11...PARAMETER INPUT DEVICE
12...UPPER-NODE INSTRUCTION DEVICE
A...PULSE STRING INSTRUCTION
13...PULSE INSTRUCTION PROCESSOR
15...INSTRUCTION SELECTOR SWITCH
14...INSTRUCTION PATTERN GENERATOR

16...POSITION CONTROLLER
B...SPEED INSTRUCTION
17...SPEED CONTROLLER
C...TORQUE INSTRUCTION
10...MOTOR CONTROL DEVICE

(57) Abstract: It is possible to adjust a control gain without requiring an upper-node instruction device. According to various parameters input to a parameter input device (11) such as a shift distance Pd, a maximum speed Vx, an acceleration time Ta, a speed reduction time Td, a wait time T, a number of normal rotation repetitions n, a number of reverse rotation repetitions m, and a number of normal/reverse rotation repetitions y, an instruction

[続葉有]

WO 2004/001946 A1